

Лекция 9

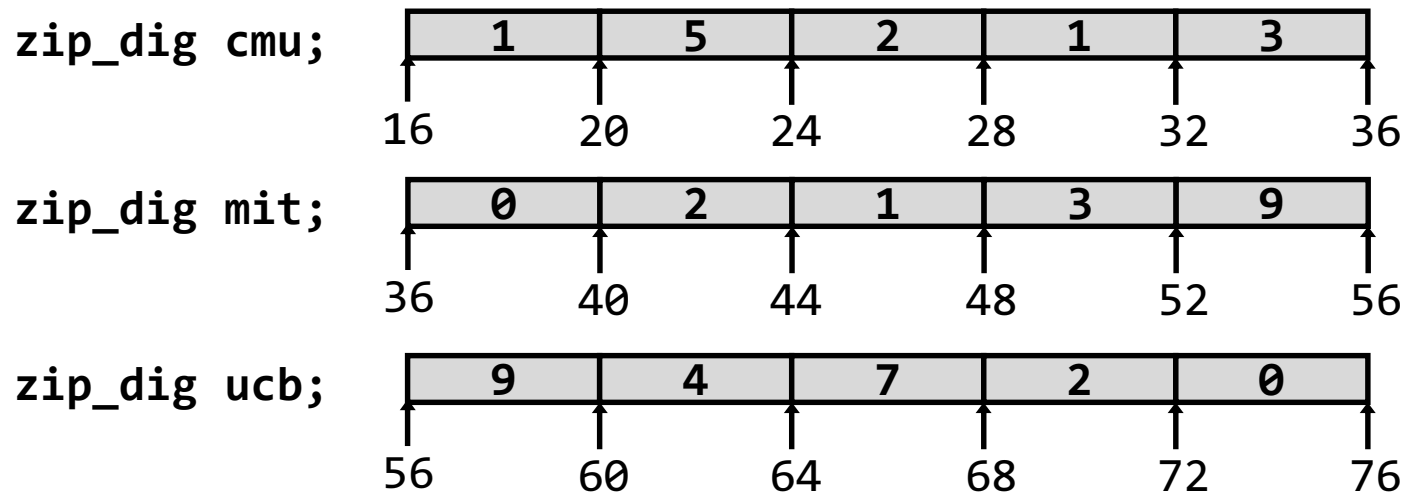
7 марта

Промежуточные итоги: передача управления

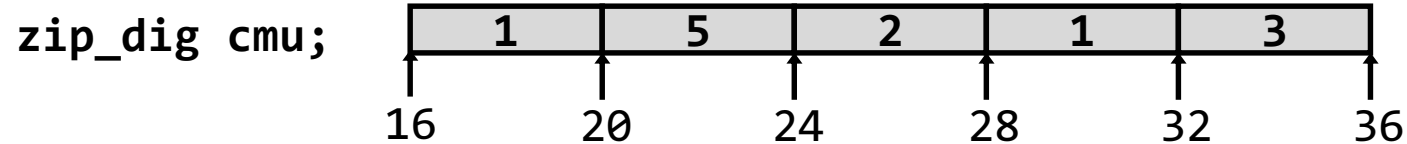
- Язык Си
 - if, if-else
 - do-while
 - while, for
 - switch
- Язык ассемблера
 - Условная передача управления
 - Условная передача данных
 - Косвенные переходы
- Стандартные приемы
 - Преобразования циклов к виду do-while
 - Использование таблицы переходов для операторов switch
 - Операторы switch с «разреженным» набором значений меток реализуются деревом решений

```
#define ZLEN 5
typedef int zip_dig[ZLEN];

zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```



- Объявление переменной “zip_dig cmu” эквивалентно “int cmu[5]”
- Массивы были размещены в последовательно идущих блоках памяти размером 20 байт каждый
 - В общем случае не гарантируется, что массивы будут размещены непрерывно



```
int get_digit (zip_dig z, int dig) {
    return z[dig];
}
```

```
; edx = z
; eax = dig
mov eax, dword [edx+4*eax] ; z[dig]
```

- Регистр `edx` содержит начальный (базовый) адрес массива
- Регистр `eax` содержит индекс элемента в массиве
- Адрес элемента $edx + 4 * eax$

```

void zincr(zip_dig z) {
    int i;
    for (i = 0; i < ZLEN; i++)
        z[i]++;
}

```

```

                                ; edx = z
    mov eax, 0                    ; eax = i
.L4:                             ; loop:
    add dword [edx + 4 * eax], 1 ; z[i]++
    add eax, 1                    ; i++
    cmp eax, 5                    ; i vs. 5
    jne .L4                       ; if (!=) goto loop

```

```

void zincr_p(zip_dig z) {
    int *zend = z + ZLEN;
    do {
        (*z)++;
        z++;
    } while (z != zend);
}

```



```

void zincr_v(zip_dig z) {
    void *vz = z;
    int i = 0;
    do {
        (*((int *) (vz + i))) += 1;
        i += ISIZE;
    } while (i != ISIZE * ZLEN);
}

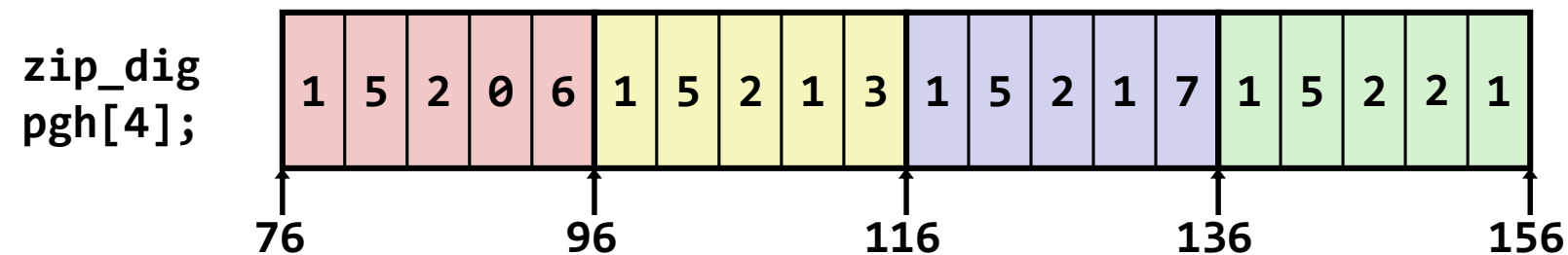
```

```

;   edx = z = vz
;   i = 0
; loop:
.L8:  movl  eax, 0
      add  dword [edx + eax], 1 ; Increment vz+i
      add  eax, 4
      cmp  eax, 20
      jne  .L8
;   i += 4
;   i vs. 20
;   if (!=) goto loop

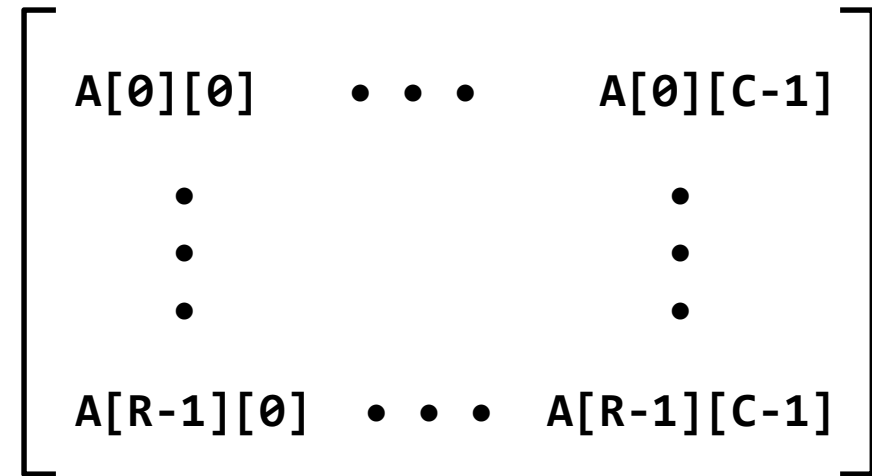
```

```
#define PCOUNT 4
zip_dig pgh[PCOUNT] =
  {{1, 5, 2, 0, 6},
   {1, 5, 2, 1, 3 },
   {1, 5, 2, 1, 7 },
   {1, 5, 2, 2, 1 }};
```

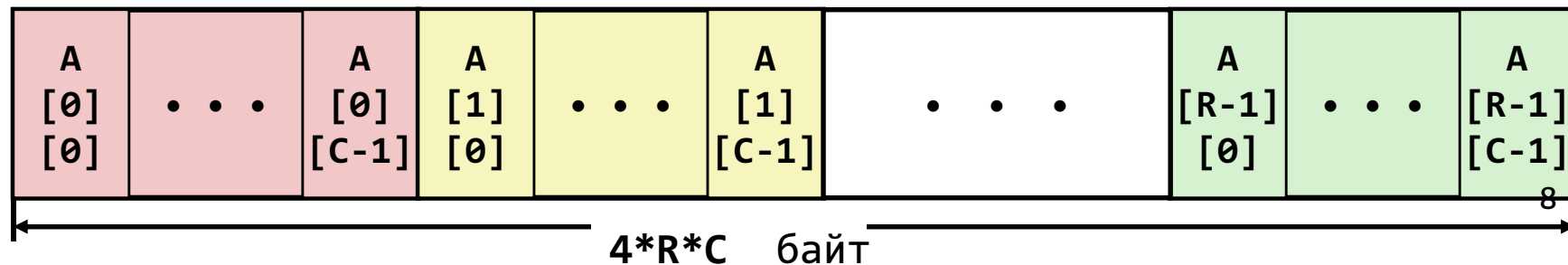


- “zip_dig pgh[4]” эквивалентно “int pgh[4][5]”
 - Переменная **pgh**: массив из 4 элементов, расположенных непрерывно в памяти
 - Каждый элемент – массив из 5 **int**’ов, расположенных непрерывно в памяти
- Всегда развертывание по строкам (Row-Major)

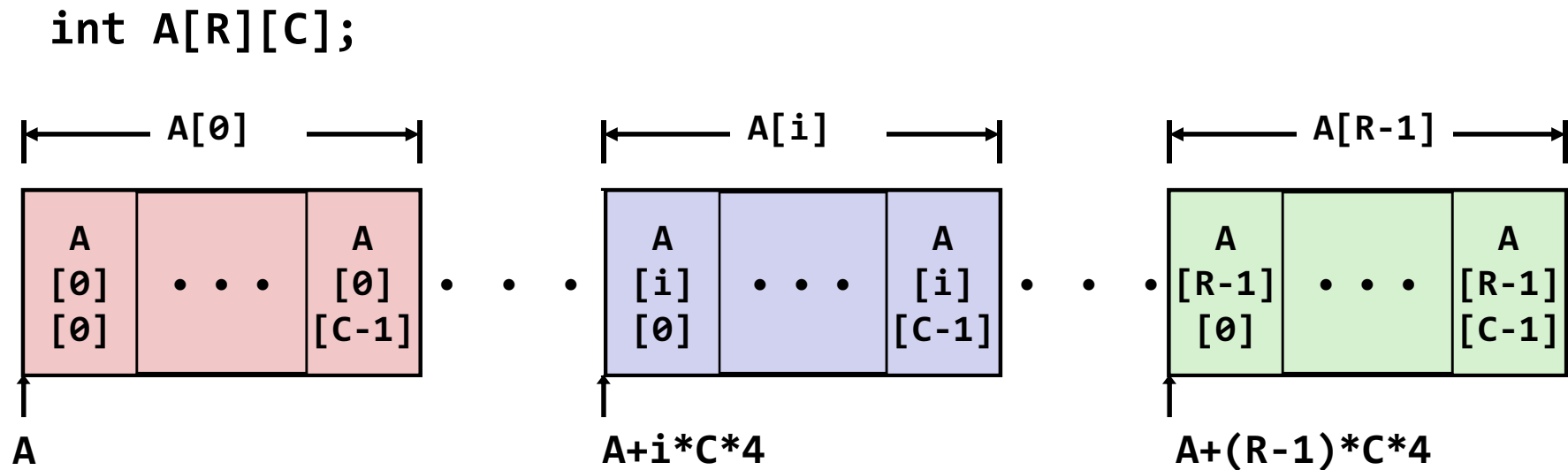
- Объявление
 $T \ A[R][C];$
 - 2D массив элементов типа T
 - R строк, C столбцов
 - Размер типа T – K байт
- Размер массива
 - $R * C * K$ байт
- Размещение в памяти
 - Развертывание по строкам



```
int A[R][C];
```



- Доступ к строкам
 - $A[i]$ массив из C элементов
 - Каждый элемент типа T требует K байт
 - Начальный адрес строки с индексом i
 $A + i * (C * K)$



```
int *get_pgh_zip(int index){
    return pgh[index];
}
```

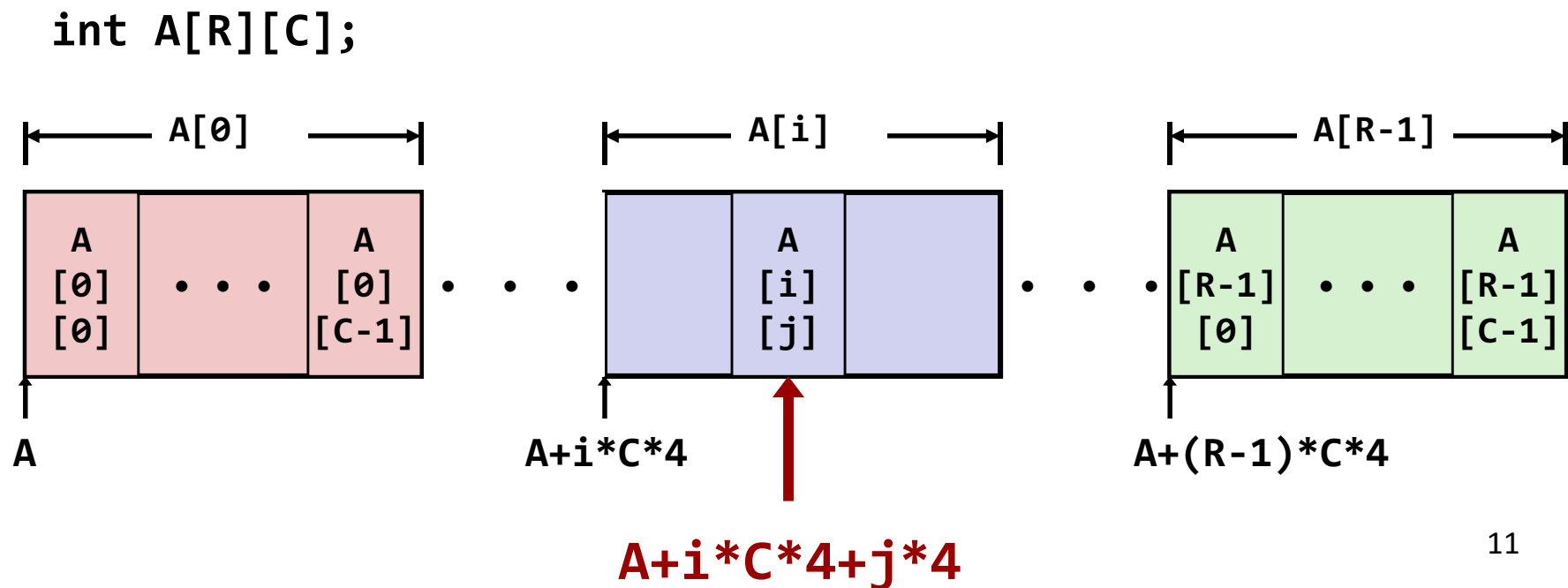
```
#define PCOUNT 4
zip_dig pgh[PCOUNT] =
    {{1, 5, 2, 0, 6},
     {1, 5, 2, 1, 3 },
     {1, 5, 2, 1, 7 },
     {1, 5, 2, 2, 1 }};
```

```
; eax = index
lea eax, [eax + 4 * eax] ; 5 * index
lea eax, [pgh + 4 * eax] ; pgh + (20 * index)
```

- **pgh[index]** массив из 5 int'ов
- Начальный адрес **pgh+20*index**
- Вычисляется и возвращается адрес
- Вычисление адреса в виде **pgh + 4*(index+4*index)**

- Элементы массива

- $A[i][j]$ элемент типа T , который требует K байт
- Адрес элемента $A + i * (C * K) + j * K = A + (i * C + j) * K$



```
int get_pgh_digit (int index, int dig) {
    return pgh[index][dig];
}
```

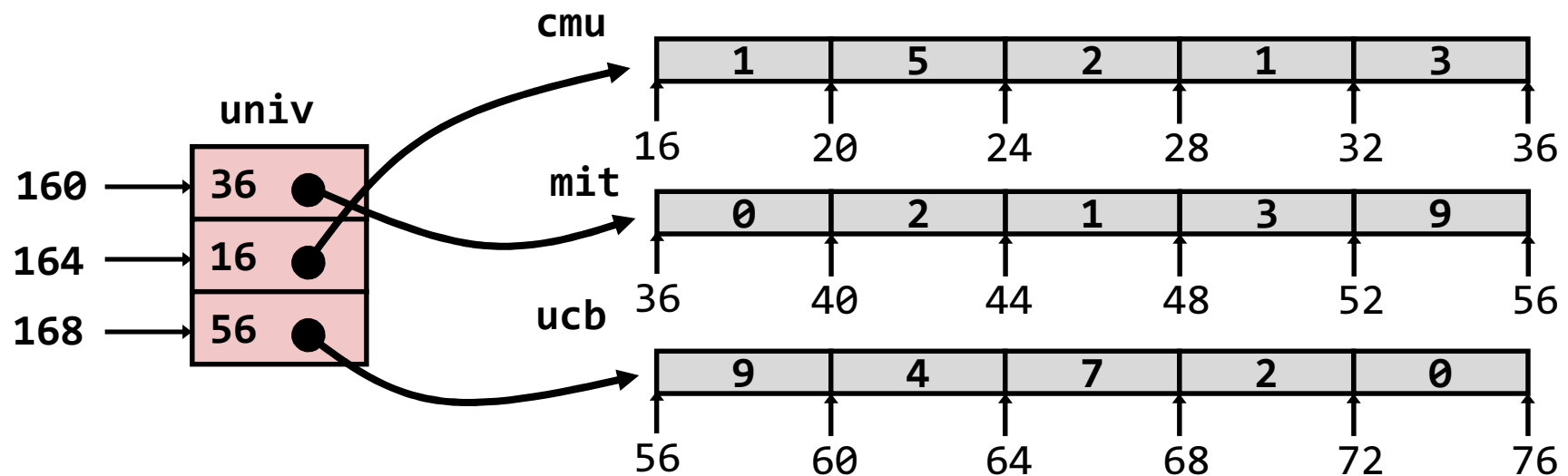
```
mov    eax, dword [ebp + 8]          ; index
lea    eax, [eax + 4 * eax]         ; 5*index
add    eax, dword [ebp + 12]       ; 5*index+dig
mov    eax, dword [pgh + 4 * eax]   ; смещение 4*(5*index+dig)
```

- $pgh[index][dig]$ – тип int
- Адрес: $pgh + 20*index + 4*dig =$
 $= pgh + 4*(5*index + dig)$
- Вычисление адреса производится как
 $pgh + 4*((index+4*index)+dig)$

```
zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```

```
#define UCOUNT 3
int *univ[UCOUNT] = {mit, cmu, ucb};
```

- Переменная univ представляет собой массив из 3 элементов
- Каждый элемент – указатель (размером 4 байта)
- Каждый указатель ссылается на массив из int'ов



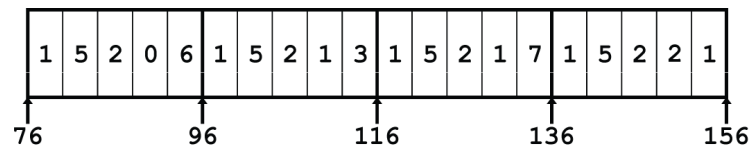
```
int get_univ_digit (int index, int dig) {  
    return univ[index][dig];  
}
```

```
mov    eax, dword [ebp + 8]           ; index  
mov    edx, dword [univ + 4 * eax]    ; p = univ[index]  
mov    eax, dword [ebp + 12]         ; dig  
mov    eax, dword [edx + 4 * eax]     ; p[dig]
```

- Доступ к элементу **Mem[Mem[univ+4*index]+4*dig]**
- Необходимо выполнить два чтения из памяти
 - Первое чтение получает указатель на одномерный массив
 - Затем второе чтение выполняет выборку требуемого элемента этого одномерного массива

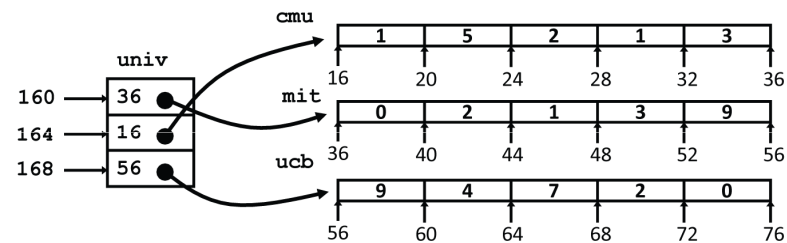
Многомерный массив

```
int get_pgh_digit
(int index, int dig)
{
    return pgh[index][dig];
}
```



Многоуровневый массив

```
int get_univ_digit
(int index, int dig)
{
    return univ[index][dig];
}
```



- Значительное внешнее сходство в Си
- Существенное различие в ассемблере

$\text{Mem}[\text{pgh} + 20 * \text{index} + 4 * \text{dig}]$

$\text{Mem}[\text{Mem}[\text{univ} + 4 * \text{index}] + 4 * \text{dig}]$

Матрица N X N

- Фиксированные размерности
 - Значение N известно во время компиляции
- Динамически задаваемая размерность. Требуется явное преобразование индексов
 - Традиционный способ реализации динамических массивов
- Динамически задаваемая размерность с неявной индексацией.
 - Поддерживается последними версиями gcc

```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
/* Get element a[i][j] */
int fix_ele
  (fix_matrix a, int i, int j)
{
  return a[i][j];
}
```

```
#define IDX(n, i, j) ((i)*(n)+(j))
/* Get element a[i][j] */
int vec_ele
  (int n, int *a, int i, int j)
{
  return a[IDX(n,i,j)];
}
```

```
/* Get element a[i][j] */
int var_ele
  (int n, int a[n][n], int i, int j) {
  return a[i][j];
}
```


Матрица 16 X 16

■ Доступ к элементу матрицы

- Адрес $A + i * (C * K) + j * K$
- $C = 16, K = 4$

```
/* Получение элемента a[i][j] */
int fix_ele(fix_matrix a, int i, int j) {
    return a[i][j];
}
```

```
mov    edx, dword [ebp + 12]    ; i
sal    edx, 6                  ; i*64
mov    eax, dword [ebp + 16]    ; j
sal    eax, 2                  ; j*4
add    eax, dword [ebp + 8]     ; a + j*4
mov    eax, dword [eax + edx]   ; *(a + j*4 + i*64)
```

Матрица $n \times n$

■ Доступ к элементу матрицы

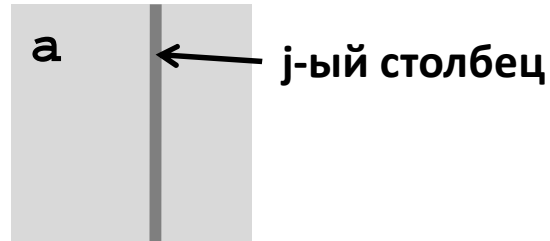
- Адрес $A + i * (C * K) + j * K$
- $C = n, K = 4$

```
sizeof(a) = ?
sizeof(a[i]) = ?
```

```
/* Получение элемента a[i][j] */
int var_ele(int n, int a[n][n], int i, int j) {
    return a[i][j];
}
```

```
mov    eax, dword [ebp + 8]      ; n
sal    eax, 2                    ; n*4
mov    edx, eax                  ; n*4
imul   edx, dword [ebp + 16]    ; i*n*4
mov    eax, dword [ebp + 20]    ; j
sal    eax, 2                    ; j*4
add    eax, dword [ebp + 12]    ; a + j*4
mov    eax, dword [eax + edx]   ; *(a + j*4 + i*n*4)
```

Оптимизация доступа к элементам массива



- Вычисления
 - Проход по всем элементам в столбце j
- Оптимизация
 - Выборка последовательных элементов из отдельного столбца

```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
```

```
/* Выборка столбца j из массива */
void fix_column
(fix_matrix a, int j, int *dest)
{
    int i;
    for (i = 0; i < N; i++)
        dest[i] = a[i][j];
}
```

Оптимизация доступа к элементам массива

- Оптимизация

- Вычисляем $ajp = \&a[i][j]$

- Начальное значение $a + 4*j$
- Шаг $4*N$

Регистр	Значение
ecx	ajp
ebx	dest
edx	i

```

/* Выборка столбца j из массива */
void fix_column
  (fix_matrix a, int j, int *dest)
{
  int i;
  for (i = 0; i < N; i++)
    dest[i] = a[i][j];
}

```

```

.L8:
  mov    eax, dword [ecx]
  mov    dword [ebx + 4 * edx], eax
  add    edx, 1
  add    ecx, 64
  cmp    edx, 16
  jne   .L8
; loop:
; считываем *ajp
; сохраняем в dest[i]
; i++
; ajp += 4*N
; i vs. N
; if !=, goto loop

```


Оптимизация доступа к элементам массива

– Изменение направления прохода по циклу

- Выход из цикла по нулевому счетчику
- Шаг отрицательный
- Меняются начальные значения указателей
- Достаточно вывести к нулю один из индексов

```
/* Выборка столбца j из массива */
void var_column
(int n, int a[n][n],
 int j, int *dest) {

    int i;
    for (i = n-1; i >=0; i--) {
        dest[i] = a[i][j];
    }
}
```

```
.L18:
    mov     eax, dword [ecx]
    mov     dword [edi + 4 * edx], eax
    add     edx, 1
    add     ecx, ebx
    cmp     esi, edx
    jg     .L18
; loop:
; считываем *ajp
; сохраняем в dest[i]
; i++
; ajp += 4*n
; n vs. i
; if (>) goto loop
```

Оптимизация доступа к элементам массива

Регистр	Начальное значение
ecx	$a + 4 * n * (n - 1) + 4 * j$
edi	dest - 4
edx	n
ebx	4 * n
esi	освободился

```

/* Выборка столбца j из массива */
void var_column
(int n, int a[n][n],
 int j, int *dest) {

    int i;
    dest--;
    for (i = n; i != 0; i--)
        dest[i] = a[i-1][j];
}

```

Машинно-зависимая оптимизация

```

.L18:
    mov     eax, dword [ecx]
    mov     dword [edi + 4 * edx], eax
    sub     ecx, ebx
    sub     edx, 1
    jnz    .L18
; loop:
; считываем *(ajp+...)
; сохраняем в dest[i]
; ajp -= 4*n
; i--
; if (!=) goto loop

```

Обратная задача

M = ?, N = ?

```

; пролог функции пропущен
mov  ecx, dword [ebp + 8]      ; 1
mov  edx, dword [ebp + 12]    ; 2
lea  eax, [8 * ecx]           ; 3
sub  eax, ecx                 ; 4
add  eax, edx                 ; 5
lea  edx, [edx + 4 * edx]     ; 6
add  edx, ecx                 ; 7
mov  eax, dword [m1 + 4 * eax] ; 8
add  eax, dword [m2 + 4 * edx] ; 9
; эпилог функции пропущен

```

```

int m1[M][N];
int m2[N][M];

int sum_element(int i, int j) {
    return m1[i][j] + m2[j][i];
}

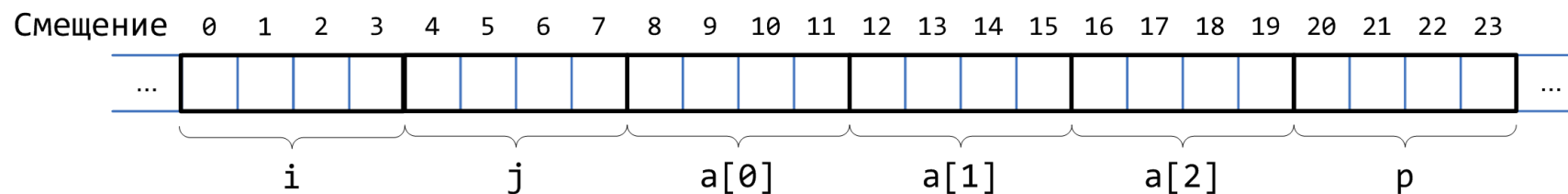
```


Структуры

```
struct rec {  
    int i;  
    int j;  
    int a[3];  
    struct rec *p;  
}
```

- Непрерывный блок памяти
- Обращение к полям структуры осуществляется по их именам
- Поля могут быть разных типов

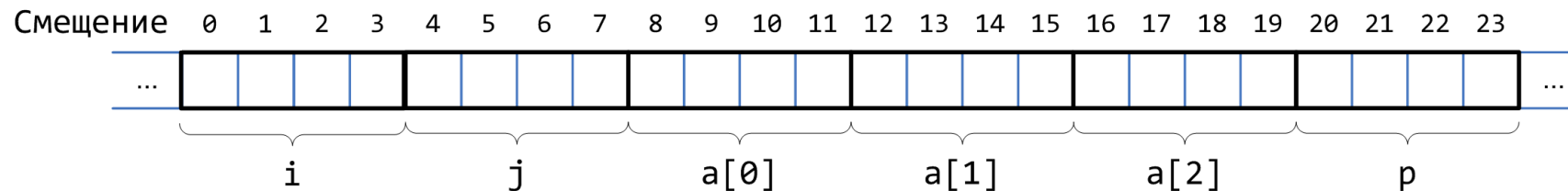
Расположение в памяти



Доступ к полям

```
struct rec {
    int i;
    int j;
    int a[3];
    struct rec *p;
}
```

- `struct rec *x` – указатель на первый байт структуры
- Каждое поле расположено на определенном смещении от начала структуры



```
static struct rec *x;
...
x->j = x->i;
```

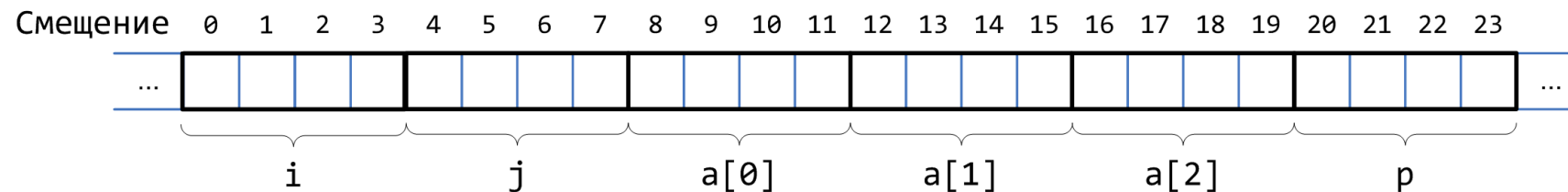
```
mov edx, dword [x]      ; (1)
mov eax, dword [edx]    ; (2)
mov dword [edx + 4], eax ; (3)
```

Указатель на поле структуры

```
struct rec {
    int i;
    int j;
    int a[3];
    struct rec *p;
}
```

- Смещение каждого поля известно во время компиляции

```
static struct rec *x;
static int i;
...
&(x->a[i]);
```



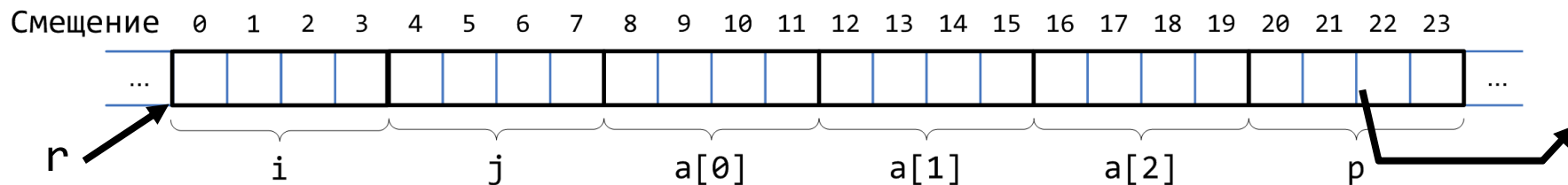
```
mov edx, dword [i]           ; (1)
mov eax, dword [x]           ; (2)
lea eax, [eax + 4 * edx + 8] ; (3)
```

- Проход по связанному списку

```
void set_val (struct rec *r, int val) {
    while (r) {
        int i = r->i;
        r->a[i] = val;
        r = r->n;
    }
}
```

```
struct rec {
    int i;
    int j;
    int a[3];
    struct rec *p;
}
```

Регистр	Переменная
edx	r
ecx	val



```
.L17: ; цикл
    mov  eax, [edx]           ; r->i
    mov  [edx + 4 * eax + 8], ecx ; r->a[i] = val
    mov  edx, [edx + 16]     ; r = r->n
    test edx, edx           ; r?
    jne  .L17               ; If != 0 goto .L17
```